

MANUEL UTILISATEUR FIBARO MOTION SENSOR FGMS-001 V2.4

Le FIBARO Motion Sensor est un détecteur de mouvement multifonctions compatible avec le standard Z-Wave. Ce dispositif permet de détecter tout mouvement dans la pièce et mesure la température et la luminosité. En plus, par sa capacité de détection des vibrations, il permet de détecter toute tentative de sabotage en déclenchant l'alarme. Ce FIBARO Motion Sensor est alimenté par batterie et son boîtier assure un montage rapide et non-invasif sur n'importe quelle surface. L'indicateur LED intégré signale tout mouvement, le niveau de température, le mode de fonctionnement en pouvant devenir également un testeur de portée du réseau Z-Wave. Le FIBARO Motion Sensor peut être utilisé, par exemple, pour créer des scènes de lumière et fonctionner pour un système de surveillance pour la sécurité.

CARACTERISTIQUES TECHNIQUES

Alimentation:	Batterie CR123A, 3,6 VDC
Normes UE:	LVD 2006/95/WE EMC 2004/108/WE R&TTE 1999/5/WE RoHS II
Hauteur recommandée du montage:	2,4 mètres
Température de fonctionnement:	0-40°C
Plage de mesure du capteur de température:	-20 aux 100°C
Précision de mesure du capteur de température:	0,5°C (pour la gamme 0-40°C)
Précision de mesure du capteur de luminosité:	0-32000 LUX
Protocole radio:	Z-Wave
Fréquence radio:	869 MHz EU; 908 MHz US; 921 MHz ANZ; 869 MHz RU;
Portée (distance de transmission):	jusqu'à 50 m en champ libre jusqu'à 30 m en intérieur (en fonction des matériaux de construction, divisions entre les pièces et espaces ainsi que de la construction et la forme du terrain)

INFORMATIONS TECHNIQUES

- compatible avec n'importe quel contrôleur Z-Wave
- détection du mouvement par un capteur infrarouge passif
- mesure de la température
- mesure de la luminosité
- montage facile – il suffit de le fixer sur une paroi ou n'importe quelle autre surface
- protection anti-sabotage et vol (au cas de vibrations le dispositif notifiera le contrôleur)
- l'alarme de mouvement et température est signalée par un clignotement de l'indicateur LED
- mode d'un sismographe basique



ATTENTION

Avant son montage, lisez le contenu disponible dans cette instruction. Le non-respect des recommandations incluses peut s'avérer dangereux et aller à l'encontre de la législation en vigueur. Le fabricant de ce dispositif, Fibar Group Sp. z o.o. ne sera tenu responsable pour les dommages causés par toute utilisation qui ne suit pas les recommandations de cette instruction.



ATTENTION

Les travaux en hauteur liés avec le montage du FIBARO Motion Sensor doivent être effectués avec des précautions particulières, en utilisant le matériel et outils en bon état. Nous vous recommandons de prêter une attention particulière à la stabilité des échelles, élévateurs, etc. Il faut maintenir des conditions optimales pour tout travail avec des outils électriques sûrs en suivant les recommandations et instructions de leurs fabricants.



Si l'on manipule ce dispositif de manière irrégulière ou si les conditions de l'environnement changent, il pourrait alors fonctionner d'une autre manière que prévue. Nous vous recommandons de prendre toutes vos précautions pour assurer la sécurité et protection de vos biens.

I. TERMES UTILISES

- **INCLUSION** (inclusion, mode d'ajouter des dispositifs) – le dispositif envoie un message de commande d'information du nœud Z-Wave qui permet d'être ajouté au système de Fibaro (Home Center).
- **EXCLUSION** (élimination) – élimination du dispositif du système Fibaro.
- **ASSOCIATION** (association) – gestion des autres dispositifs du système Fibaro.
- **MultiChannelAssociation** (association multicanaux) – gestion des autres dispositifs multicanaux dans le système Fibarowithin the Fibaro System.

II. COMMENT AJOUTER LE DETECTEUR DE MOUVEMENT FIBARO AU RESEAU Z-WAVE

Le FIBARO Motion Sensor peut être ajouté au réseau Z-Wave en utilisant le bouton B.

- 1) Installez la batterie dans le FIBARO Motion Sensor. Pour refermer le boîtier, le lieu de connexion des deux parties de celui-ci est indiqué par deux points gris. Assurez-vous que le dispositif se trouve à proximité immédiate du contrôleur.
- 2) Mettez le contrôleur dans le mode d'ajout de dispositifs (voir les instructions du contrôleur).
- 3) Cliquez 3 fois sur le bouton B – l'indicateur LED s'allumera en bleu.
- 4) Le FIBARO Motion Sensor sera alors détecté et ajouté au réseau.
- 5) Attendez jusqu'à ce que votre contrôleur configure correctement le dispositif.
- 6) Si nécessaire, réveillez le FIBARO Motion Sensor en cliquant 3 fois sur le bouton B.
- 7) L'indicateur LED s'allumera en bleu, confirmant ainsi le réveil du dispositif.

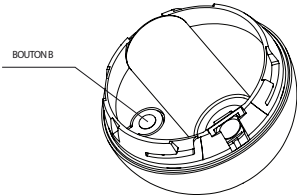


Schéma 1 – bouton B.

III. ELIMINATION DU DETECTEUR DU RESEAU Z-WAVE

- 1) Assurez-vous que le capteur est alimenté par une pile.
- 2) Mettez le contrôleur en mode d'élimination de dispositifs (voir le guide d'utilisateur – instructions du contrôleur).
- 3) Appuyez rapidement 3 fois le bouton B situé sur la partie supérieure du FIBARO Motion Sensor.
- 4) L'indicateur LED s'allumera en bleu confirmant ainsi la suppression du module du réseau Z-Wave.

IV. MONTAGE DU CAPTEUR

- 1) Ajoutez le dispositif dans votre réseau Z-Wave (voir point II). Faites attention à la distance entre votre dispositif et votre contrôleur pour l'ajout.
- 2) Installez la fixation du capteur dans l'emplacement choisi.
- 3) Si le Détecteur de Mouvement a été ajouté au réseau Z-Wave, réveillez-le en appuyant trois fois sur le bouton B. L'indicateur LED s'allumera alors en bleu.
- 4) Installez le FIBARO Motion Sensor dans sa fixation.
- 5) Testez son fonctionnement – vérifiez si l'indicateur LED signale le mouvement.
- 6) Testez la portée du dispositif – vérifiez dans le contrôleur Z-Wave si la communication est correctement assurée.

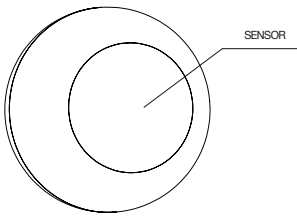


Schéma 2 – capteur de mouvement, lumière et indicateur LED.

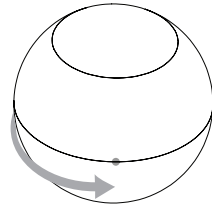
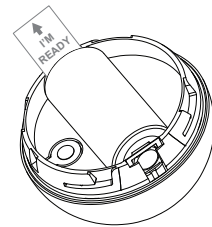
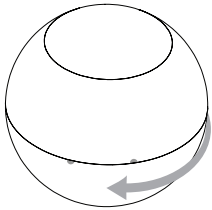


Schéma 3 – préparation de fonctionnement du FIBARO Motion Sensor.

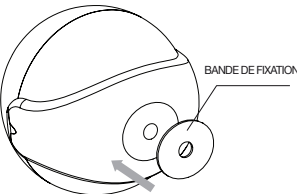
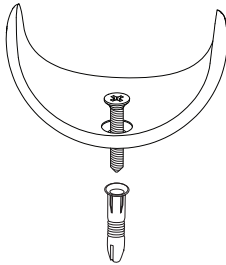


Schéma 4 – forme de montage du Détecteur de Mouvement Fibaro.

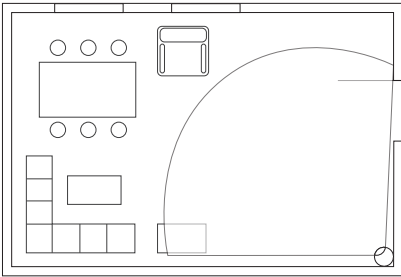


Schéma 5 – lieux optimaux de montage du FIBARO Motion Sensor.

V. ZONES DE DETECTION ET CONDITIONS D'UTILISATION

Le schéma 6 montre le rayon d'action du FIBARO Motion Sensor. Nous vous recommandons que vous installiez ce dispositif dans les coins ou perpendiculairement à l'entrée. Les conditions de son entourage peuvent modifier sa portée réelle. En cas de fausses détections de mouvement, vérifiez si il n'y a pas d'objets en mouvement (arbres, voitures, moulins...) dans la surface surveillée par le FIBARO Motion Sensor. Il faut également s'assurer de ne pas avoir des mouvements de masses d'air ou violentes chaleurs et si le dispositif n'est pas directement exposé à une source lumineuse. Si les fausses détections persistent, nous vous recommandons de déplacer le détecteur dans une autre pièce.

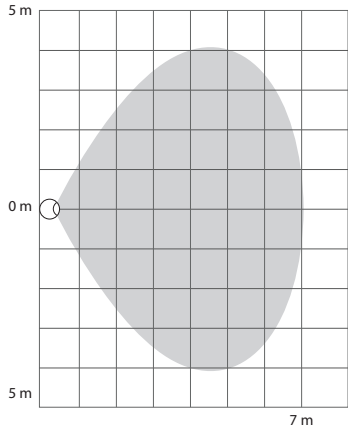
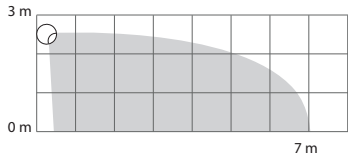


Schéma 6 – zone de détection de mouvement du FIBARO Motion Sensor

VI. INSTRUCTIONS D'INSTALLATION

Le FIBARO Motion Sensor ne peut être exposé à aucune source de chaleur (radiateur, four, cheminée) et source de lumière (soleil, lampes). Il n'est pas recommandé de l'installer dans des passages de courants d'air ni dans des locaux exposés à de forts changements de température. Le FIBARO Motion Sensor peut être fixé au sol à l'aide d'une plaquette adhésive fournie ou une vis.

VII. REMISE A ZERO DU DETECTEUR

La procédure de la mise à zéro nettoie la mémoire EPROM du capteur, y compris toutes les informations sur le contrôleur et le réseau Z-Wave.

Le FIBARO Motion Sensor peut être mis à zéro en suivant la procédure suivante:

- 1) Assurez-vous que le dispositif soit branché à une prise de courant électrique.
 - 2) maintenez appuyé le bouton B pendant 4-6 secondes jusqu'à ce que la LED s'allume en jaune signalant ainsi son passage à la position 2 du menu.
 - 3) relâchez le bouton B.
 - 4) appuyez encore une fois brièvement sur le bouton B
- La bonne procédure de la mise à zéro sera confirmée si la LED s'allume en rouge puis s'éteint.



ATTENTION

Le processus de la mise à zéro du dispositif ne l'élimine pas de l'interface du contrôleur Z-Wave. Avant sa mise à zéro, il faut donc l'éliminer du réseau existant.

VIII. COMMUNICATION DU CAPTEUR AVEC LE RESEAU Z-WAVE

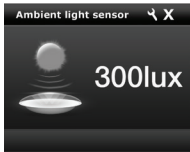
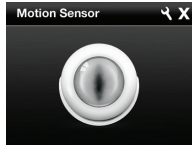
Le FIBARO Motion Sensor est muni de capteurs de mouvement, température et luminosité ce qui signifie qu'il s'agit d'un dispositif multicanaux. Il sera visible sur le contrôleur Home Center 2 comme trois dispositifs différents (en fonction de la version du logiciel installé).



ATTENTION

Le mode d'emploi du détecteur dépend du réseau Z-Wave du contrôleur. Certains dispositifs peuvent ne pas supporter certaines fonctionnalités du FIBARO Motion Sensor. Si vous voulez être sûr que votre contrôleur Z-Wave supporte le FIBARO Motion Sensor, contactez son fabricant.

Les icônes suivantes représentent les fonctionnalités du Détecteur de mouvement présentes dans l'interface du Home Center 2 (aucun mouvement, mouvement, luminosité, température):



IX. ASSOCIATIONS

Les associations permettent au FIBARO Motion Sensor d'être contrôlé directement par d'autres dispositifs dans le réseau Z-Wave, par exemple : Dimmer, Relay Switch, Roller Shutter, RGBW Controller, Wall Plug.



ATTENTION

L'association permet d'envoyer des commandes de contrôle directement entre les différents dispositifs, sans passer par le contrôleur principal. Grâce à cela, le FIBARO Motion Sensor peut communiquer avec d'autres dispositifs même si la centrale de commande a été complètement détruite, par exemple, dans le cas d'un incendie.

Le FIBARO Motion Sensor permet d'associer trois groupes. Le groupe I est associé à l'état du dispositif – il permet au FIBARO Motion Sensor d'envoyer un message de contrôle BASIC-SET aux dispositifs de son groupe d'association à chaque mouvement détecté.

Le groupe II est associé à l'alarme de sabotage. Il permet d'envoyer un message d'alarme à tous les dispositifs de ce groupe dès que le module détecte un sabotage.

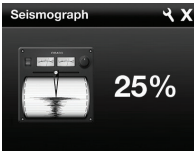
Le groupe III informe sur l'état du dispositif. On peut associer à ce groupe un seul dispositif (par défaut il rapporte son état au contrôleur). Il n'est pas recommandé de modifier ce groupe d'association.

Le FIBARO Motion Sensor permet de contrôler 5 dispositifs ordinaires ou 5 dispositifs multicanaux (MultiChannel) par groupe, dont 1 champ est réservé au réseau du contrôleur principal.

X. MODE SISMOGRAPHIQUE

Vous pouvez configurer le FIBARO Motion Sensor pour travailler en simple détecteur de séisme. Pour ceci, mettez le paramètre 24 à sa valeur 4. Le dispositif enverra des rapports incluant l'information sur la force des secousses avec ses valeurs (sans dimensions) dans un

intervalle de temps défini dans le paramètre 22. Le premier rapport sera envoyé dès la détection des premières secousses. On peut définir une valeur minimale d'une secousse qui déclenchera l'alarme à l'aide du paramètre 20. Une fois le séisme terminé, les rapports ne seront plus envoyés. Le contrôleur Home Center 2 visualise les données du sismographe de la manière suivante:



XI. ORIENTATION DU DETECTEUR DANS L'ESPACE

Le FIBARO Motion Sensor intègre un accéléromètre. En modifiant le paramètre 24 en indiquant la valeur 2 ou 3, le réseau Z-Wave du contrôleur le contrôleur Z-Wave pourra recevoir l'information sur l'orientation du dispositif dans l'espace.

XII. CONFIGURATION ET INDICATIONS DU LED

Le FIBARO Motion Sensor intègre un indicateur LED signalant les modes de travail et alarmes du dispositif. En plus, l'indicateur LED peut informer sur la portée du dispositif dans le réseau Z-Wave et sur la plage de mesure de la température actuelle.

Modes de signalisation de l'indicateur LED:

- 1) L'alarme de mouvement sera signalée par une couleur qui dépendra de la température ambiante. Dans le paramètre 80 vous pouvez configurer la couleur et la façon de s'allumer.
- 2) L'alarme de sabotage sera signalée par le clignotement en couleurs similaire à une alerte de la police (rouge, bleu, blanc)
- 3) L'envoi d'un message de commande d'information du nœud Z-Wave est signalé par la LED allumée en bleu. L'envoi du message signifie que le dispositif a bien été réveillé.

Pour faire apparaître le MENU, appuyez et maintenez le bouton B durant au moins 3 secondes. Les différents niveaux du MENU seront signalés par une couleur de l'indicateur LED différente.

En maintenant appuyé le bouton B, l'indicateur s'allumera en :
VIOLET – testeur de portée
JAUNE – remise à zéro du capteur

XIII. TESTEUR DE PORTEE DE Z-WAVE

Le FIBARO Motion Sensor intègre une fonction de signalisation de la portée du réseau Z-Wave vis-à-vis du contrôleur. Pour tester la portée du dispositif, il faut:

- 1) Maintenir appuyé le bouton B pendant 2-4 secondes, jusqu'à ce que l'indicateur LED passe au violet.
- 2) Lâchez le bouton B.
- 3) Appuyez encore une fois brièvement sur le bouton B.
- 4) L'indicateur va signaler quelle est la portée du réseau Z-Wave (les modes de signalisation de portée – voir l'info ci-dessous).
- 5) Pour sortir du mode de test de portée, appuyez une fois sur le bouton B.

Modes de signalisation de la portée:

LED verte clignotante - le FIBARO Motion Sensor essaie de communiquer directement avec le contrôleur principal. Si cela s'avère impossible, il essaiera de passer par d'autres modules ; dans ce cas-là, la LED clignotera en jaune.

LED verte continue - le FIBARO Motion Sensor communique directement avec le contrôleur principal.

LED jaune clignotante - le FIBARO Motion Sensor cherche une voie de communication avec le contrôleur principal à travers d'autres modules.

LED jaune continue - le FIBARO Motion Sensor communique avec le contrôleur à travers d'autres modules. Après deux secondes, le dispositif essaiera encore une fois de contacter directement le contrôleur; signalisation - LED verte clignotant

LED violette clignotante – le dispositif se trouvant à la limite de portée du réseau essaie d'établir une communication. Une fois réussie, elle sera confirmée par la couleur jaune de la LED. Nous ne recommandons pas l'utilisation de ce détecteur à la limite de sa portée.

LED rouge continue – le dispositif ne peut communiquer ni avec le contrôleur directement, ni à travers d'autres nœuds du réseau Z-Wave.

XIV. INDICATIONS SUR L'UTILISATION DE LA BATTERIE

En conditions optimales, le FIBARO Motion Sensor peut travailler jusqu'à deux ans en utilisant une même batterie. Vous retrouvez le niveau de la batterie actuelle sur l'interface de configuration du contrôleur Home Center 2. L'icône de la batterie en rouge signifie que la batterie doit être changée. Pour éviter le déclenchement de l'alarme de sabotage au cours du changement de la batterie, éliminez l'association pour le thème groupe d'association et diminuez la sensibilité du capteur anti-sabotage (mettez le paramètre 20 à la valeur 0). Si la batterie se décharge trop rapidement, vérifiez les conditions qui pourraient avoir une incidence défavorable sur sa vitalité:

- l'intervalle de réveil – si sa valeur est trop petite ; pour y remédier, nous vous recommandons de changer à un intervalle de réveil plus importante.
- les rapports de la température et la luminosité sont envoyés trop fréquemment. Dans ce cas, nous vous recommandons de limiter son nombre en modifiant les paramètres avancés.





- les dispositifs associés et le contrôleur du réseau Z-Wave ont été débranchés de leur source d'alimentation. Dans ce cas le FIBARO Motion Sensor peut essayer de communiquer à plusieurs reprises avec des dispositifs en vain, ce qui rendra plus courte la vie de la batterie.



ATTENTION

Le FIBARO Motion Sensor est un dispositif fonctionnant avec une batterie. Si vous utilisez une batterie non appropriée vous risquez une explosion. Ne jetez pas une batterie en fin de vie à la poubelle. Le produit et les batteries en fin de vie doivent être utilisés suivant les prescriptions de la loi sur la protection de l'environnement en vigueur.



ATTENTION

Le FIBARO Motion Sensor permet d'actualiser son logiciel à distance. Ce processus passe par le contrôleur Fibaro Home Center 2: il est possible que les dispositifs des autres fabricants ne le supportent pas. Au cours de l'actualisation du logiciel le FIBARO Motion Sensor ne remplit pas ses fonctions de détection.

XV. PARAMETRES AVANCES

INTERVALLE DU REVEIL (WAKE UP INTERVAL)

Ce paramètre définit le temps durant lequel le FIBARO Motion Sensor va réaliser son instruction "Wake up" - communication avec le contrôleur, actualisation des paramètres, actualisation du logiciel. Le FIBARO Motion Sensor va se réveiller suite à l'intervalle configuré et va TOUJOURS essayer de communiquer avec le contrôleur.

Si l'intervalle de réveil (Wake Up) est égal à 0, l'envoi du message du WAKE UP sera désactivé; il sera donc nécessaire de réveiller ce dispositif de manuellement en utilisant le bouton B qui enverra un message de commande d'information au nœud.

Valeur de l'intervalle: **0-65535** (0-65535 secondes).
Valeur par défaut: **7200** (7200 secondes)
Valeur du paramètre: **2 [bytes]**



ATTENTION

Nous ne recommandons pas de fixer la valeur du paramètre en dessous de 10 secondes. Un intervalle de réveil trop court peut raccourcir la vie de la batterie et retarder voir rendre impossible l'envoi des rapports du dispositif.

1. SENSIBILITE DU DETECTEUR DE MOUVEMENT

Ce paramètre définit la sensibilité du capteur PIR. Plus sa valeur est petite, plus le capteur PIR sera sensible.

Plage des valeurs: **8 - 255**
Valeur par défaut: **10**
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

2. INERTIE DU DETECTEUR DE MOUVEMENT

Temps pour lequel le capteur PIR sera "aveugle" aux mouvements. Ce paramètre détermine le temps minimum après lequel le capteur PIR sera prêt à détecter un nouveau mouvement. Plus ce temps est important, plus la vie de la batterie sera longue. Vous pouvez réduire cette valeur dès que vous avez besoin que le capteur PIR détecte un mouvement plus rapidement. Le temps d'inertie devrait être plus petit que celui qui figure dans le paramètre 6 (temps de maintien du mouvement).

Plage de valeurs: **0 - 15**
Temps calculé sur la base de la formule: temps [s] = 0,5 x (valeur+1)
Valeur par défaut: **15** (8 secondes)
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

3. "PULSE COUNTER" DU CAPTEUR PIR

Définition du nombre de mouvements qu'il faudrait effectuer (en théorie) pour que le capteur PIR détecte le mouvement. Plus cette valeur est haute, moins le capteur PIR sera sensible. Il n'est pas recommandé de modifier ce paramètre.

Plage de valeurs: **0 - 3**
Formule pour calculer le nombre d'impulsions: nombre d'impulsions = (valeur +1)
Valeur par défaut: **1 (2 impulsions)**
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

4. "WINDOW TIME" DU CAPTEUR PIR

Ce paramètre détermine le temps pendant lequel il doit y avoir un nombre de mouvements déterminé (paramètre 3) pour que le capteur détecte le mouvement. Théoriquement plus cette valeur est grande, plus le capteur PIR est sensible. Il n'est pas recommandé de modifier ce paramètre.

Plage de valeurs: **0 - 3**
Formule pour calculer le temps: temps [s] = 4 x (valeur+1)
Valeur par défaut: **2 (12 secondes)**
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

6. TEMPS DE MAINTIEN DU MOUVEMENT

L'alarme du mouvement détectée sera retirée dans le contrôleur et les dispositifs associés après le temps défini dans ce paramètre. Chaque mouvement suivant fera prolonger ce temps et recommencer son calcul. Dans le cas de petites valeurs, de moins de 10 secondes, il faut corriger de manière appropriée le paramètre 2 (le paramètre "Blind Time" du capteur PIR).

Plage de valeurs: **1 - 65535** (1 - 65535 secondes)
Valeur par défaut: **30** (30 secondes)
Valeur du paramètre: **2 [bytes]**

8. MODE DE FONCTIONNEMENT DU CAPTEUR PIR

Ce paramètre définit les conditions de luminosité dans lesquelles fonctionnera le capteur PIR. Ce paramètre influence uniquement les rapports de mouvement et les associations. Le capteur anti-sabotage, les mesures de la lumière et de la température seront actives

quelque soit la valeur de ce paramètre.

0 – le capteur PIR fonctionne sans cesse
1 - le capteur PIR fonctionne pendant la journée uniquement
2 - le capteur PIR fonctionne pendant la nuit uniquement
Valeur par défaut: **0**
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

9. LIMITE DE FONCTIONNEMENT JOUR ET NUIT

Ce paramètre définit la limite du niveau de luminosité pour le paramètre 8.

Plage des valeurs: **1 - 65535** (1 - 65535 lux)
Valeur par défaut **200** (200 lux)
Valeur du paramètre: **2 [bytes]**

12. CONFIGURATION DES MESSAGES DES CLASSES DE COMMANDE CLASSIQUES "BASIC COMMAND CLASS"

Ce paramètre définit quels messages seront envoyés dans le premier groupe d'association (lié avec le capteur PIR).

0 – envoi du message de commande BASIC ON et BASIC OFF dans Basic Command Class
1 – le message de commande BASIC ON sera uniquement envoyé dans Basic Command
2 – le message de commande BASIC OFF sera uniquement envoyé dans Basic Command

Les valeurs des messages de commande BASIC ON et BASIC OFF peuvent être modifiées par les paramètres dédiés.

Valeur par défaut: **0**
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

14. VALEUR DU MESSAGE DE COMMANDE BASIC ON

La valeur 255 permet d'activer le dispositif. Dans le cas du module Dimmer (variateur) la valeur 255 signifie qu'il va passer sur son dernier état mémorisé. Par exemple, si le Dimmer (variateur) était à 30%, ensuite désactivé puis réactivé à l'aide de la commande 255, celui-ci s'activera sur son dernier état, soit à 30%.

Plage de valeurs: **0 - 255**
Valeur par défaut: **255**
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

16. VALEUR DU MESSAGE DE COMMANDE BASIC OFF

Ce message de commande est envoyé au moment de l'annulation du mouvement après le temps de maintien du mouvement défini par le paramètre 6 (temps de maintien du mouvement).

La valeur 0 permet de désactiver le dispositif, en revanche, la valeur 255 permet d'activer le dispositif. Dans le cas du module Dimmer (variateur) la valeur 255 signifie qu'il va passer sur son dernier état mémorisé. Par exemple, si le Dimmer (variateur) était à 30%, désactivé puis réactivé à l'aide de la commande 255, celui-ci s'activera sur son dernier état, soit à 30%.

Plage de valeurs: **0 - 255**

Valeur par défaut: **255**
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

20. SENSIBILITE DU CAPTEUR ANTI-SABOTAGE

Ce paramètre détermine de combien doit changer la charge du capteur du mouvement pour que le capteur anti-sabotage notifie un sabotage. Cette unité est exprimée en fonction de l'accélération terrestre g.

Plage de valeurs: **0 - 122** (0,08 - 2 g ; multiplication par 0,016g ; 0 signifie que le "capteur anti-sabotage" est désactivé).
Valeur par défaut: **15** (0,224g)
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

22. TEMPS DE MAINTIEN DE L'ALARME DU CAPTEUR ANTI-SABOTAGE

Temps passé après lequel l'alarme du capteur anti-sabotage sera désactivée. Chaque nouvelle détection de sabotage ne prolongera pas le temps de maintien du capteur anti-sabotage.

Plage de valeurs: **1 - 65535** (1 - 65535 secondes)
Valeur par défaut: **30** (secondes)
Valeur du paramètre: **2 [bytes]**

24. MODE DE TRAVAIL DU CAPTEUR ANTI-SABOTAGE

Ce paramètre définit le comportement et le mode de notification du capteur anti-sabotage

0 – La détection d'un sabotage par le détecteur est notifiée dans la classe de commande du détecteur d'alarme. L'annulation n'est pas notifiée.

1 - La détection d'un sabotage par le détecteur est notifiée dans la classe de commande du détecteur d'alarme. L'annulation du capteur anti-sabotage est notifiée dans la classe de commande du détecteur d'alarme après le temps défini dans le paramètre 22 (délai d'annulation de l'alarme de sabotage).

2 - La détection d'un sabotage par le capteur anti-sabotage est notifiée dans la classe de commande du détecteur d'alarme. L'annulation n'est pas notifiée.

L'orientation du détecteur dans l'espace est notifiée dans la classe de commande du détecteur d'alarme après le délai indiqué dans le paramètre 22.

3 – La détection d'un sabotage est notifiée dans la classe de commande du détecteur d'alarme. L'annulation est notifiée dans la classe de commande du détecteur d'alarme après le temps défini dans le paramètre 22. L'orientation du détecteur dans l'espace est notifiée dans la classe de commande du détecteur d'alarme après le temps défini dans le paramètre 22.

4 – Le niveau maximum de vibrations est enregistré durant la période définie dans le paramètre 22. Les rapports cessent d'être envoyés lorsque les vibrations cessent. Ceux-ci sont envoyés dans la classe de commande du détecteur d'alarme. La valeur affichée

dans le champ "valeur" (0 - 100) dépendra de la force des vibrations. Les rapports aux groupes d'association sont envoyés à l'aide de la classe de commande du détecteur d'alarme.

Valeur disponible: **0 ou 255**
Valeur par défaut: **0**
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

26. TAMPER ALARM BROADCAST MODE

The parameter determines whether the tamper alarm frame will or will not be sent in broadcast mode. Alarm frames sent in broadcast mode may be received by all of the devices within communication range (if they accept such frames).

0 - Tamper alarm is not sent in broadcast mode.
1 - Tamper alarm sent in broadcast mode.
Default setting: **0**
Parameter size: **1 [byte]**

26. ACTIVITES DU CAPTEUR ANTI-SABOTAGE DANS LE MODE BROADCAST

Ce paramètre détermine si le message de détection d'un sabotage du capteur anti-sabotage sera envoyé dans le mode broadcast. Les messages broadcast peuvent être reçus par tous les dispositifs à sa portée (s'ils le permettent).

0 - la détection d'un sabotage du capteur anti-sabotage n'est pas notifiée dans le mode broadcast
1 - la détection d'un sabotage du capteur anti-sabotage n'est pas notifiée dans le mode broadcast
Valeur par défaut: **0**
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

40. SEUIL DE DÉCLENCHEMENT DES RAPPORTS DE LUMINOSITE

Ce paramètre détermine de combien devra changer la luminosité par rapport à la dernière valeur notifiée pour que cette nouvelle valeur soit également notifiée au contrôleur.

Plage de valeurs: **0 - 65535** (1 - 65535 lux, 0 = aucun rapport envoyé)
Valeur par défaut: **200**
Valeur du paramètre: **2 [bytes]**

42. TEMPS ECOULE ENTRE LES RAPPORTS SUCCESSIFS DES VALEURS DE LUMINOSITE

Ce paramètre détermine l'intervalle entre les envois des rapports successifs de luminosité. Ces rapports sont envoyés même s'il n'y a pas eu de changement de luminosité.

Plage de valeurs: **0 - 65535** (1 - 65535 secondes, 0 = aucun rapport envoyé)
Valeur par défaut: **0** (pas de rapport)
Valeur du paramètre: **2 [bytes]**



ATTENTION

Il n'est pas recommandé de configurer des rapports de valeurs de luminosité trop fréquents car cela raccourcit la vie de la batterie. Si vous configurez à moins de 5 secondes, ceci peut bloquer l'envoi des rapports de température.

60. SEUIL DE DÉCLENCHEMENT DES RAPPORTS DE CAPTEUR DE TEMPERATURE.

Ce paramètre détermine de combien devra changer la température par rapport à la dernière valeur notifiée pour que cette nouvelle valeur soit également notifiée au contrôleur.

Plage de valeurs: **0 - 255** (0,1-25,5 degrés C, 0 = aucun rapport envoyé)
Valeur par défaut: **10** (1 °C)
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

62. TEMPS ENTRE LES MESURES SUCCESSIVES DE TEMPERATURE

Ce paramètre détermine la fréquence de mesures. Plus la durée entre les mesures sera courte, plus la température sera mesurée fréquemment au détriment de la durée de vie de la batterie.

Plage de valeurs: **0 - 65535** (1 - 65535 secondes, 0 = la température n'est pas mesurée)
Valeur par défaut: **900** (900 secondes)
Valeur du paramètre: **2 [bytes]**



ATTENTION

Si ce paramètre est configuré à 0, les mesures de température se feront lors du réveil du dispositif.

64. TEMPS ENTRE LES RAPPORTS SUCCESSIFS DE TEMPERATURE

Ce paramètre détermine la fréquence des rapports de température envoyés au contrôleur.

Plage de valeurs: **0 - 65535** (1 - 65535 secondes, 0 = aucun rapport envoyé)
Valeur par défaut: **0** (pas de rapport)
Valeur du paramètre: **2 [bytes]**



ATTENTION

Il n'est pas recommandé de configurer des rapports trop fréquents de température cela réduirait la vie de la batterie. Si vous configurez une valeur au-dessous de 5 secondes, cela peut bloquer la valeur de la luminosité.

26. CORRECTION (OFFSET) DE LA TEMPERATURE

C'est la valeur qui sera ajoutée à celle de la température réellement mesurée.

Plage de valeurs: **0 - 1000** (0 à 100 °C) ou bien 64536-65535 (100 à 0,1 °C)
Valeur par défaut: **0** (0 degré °C)
Valeur du paramètre: **2 [bytes]**

80. LED SIGNALING MODE

Ce paramètre détermine le type d'allumage de la LED après avoir détecté un mouvement.

Valeurs **1 à 9** – Clignotement prolongé au moment de l'envoi du rapport d'une détection. Aucun autre mouvement ne sera indiqué jusqu'à ce que l'alarme soit annulée.

Valeurs **10 à 18** – Clignotement prolongé au moment de l'envoi du rapport d'une détection et clignotement court à chaque fois qu'un nouveau mouvement est détecté.

Valeurs **19 à 26** – Clignotement prolongé au moment de l'envoi du rapport d'une détection et deux clignotements courts dès la détection d'un autre mouvement.

0 – signalisation désactivée
1 – couleur en fonction de la température. Défini dans les paramètres 86 et 87.
2 – mode lampe de poche – La LED s'illumine en blanc pendant 10 secondes.
3 – couleur blanche
4 – couleur rouge
5 – couleur verte
6 – couleur bleue
7 – couleur jaune
8 – couleur cyan
9 – couleur magenta
10 – couleur en fonction de la température. Défini dans les paramètres 86 et 87.
11 – mode lampe de poche – La LED s'illumine en blanc pendant 10 secondes.
Chaque nouveau mouvement prolongera l'illumination de 10 secondes.
12 – couleur blanche
13 – couleur rouge
14 – couleur verte
15 – couleur bleue
16 – couleur jaune
17 – couleur cyan
18 – couleur magenta
19 – couleur en fonction de la température. Défini dans les paramètres 86 et 87.
20 – couleur blanche
21 – couleur rouge
22 – couleur verte
23 – couleur bleue
24 – couleur jaune
25 – couleur cyan
26 – couleur magenta

Valeur par défaut: **10**
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

81. LUMINOSITE DE LA LED

Ce paramètre détermine la luminosité de la LED après avoir détecté le mouvement.

Plage de valeurs: **0 - 100** (1% - 100%, 0 = la luminosité dépendra de l'éclairage du local – voir paramètres 82 et 83)
Valeur par défaut: **50** (50%)
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

82. NIVEAU D'ECLAIRAGE DU LOCAL/ALENTOURS AU-DESSOUS DUQUEL LA LED S'ALLUMERA AU NIVEAU DE 1% DE SA LUMINOSITE MAXIMALE

Ce paramètre est important seulement quand le paramètre 81 (luminosité de la LED) a été configuré de manière adéquate.

Plage de valeurs: 0 jusqu'à la valeur du paramètre 83 (0 à 32766 lux)
Valeur par défaut: **100** (100 lux)
Valeur du paramètre: **2 [bytes]**

83. NIVEAU D'ECLAIRAGE DU LOCAL/ALENTOURS AU-DESSOUS DUQUEL LA LED S'ALLUMERA AU NIVEAU DE 100% DE SA LUMINOSITE MAXIMALE

Ce paramètre est important seulement quand le paramètre 81 (luminosité de la LED) a été configuré de manière adéquate.

Plage de valeurs: valeur du paramètre 82 jusqu'à 32767 (1 à 32767 lux)
Valeur par défaut: **1000** (1000 lux)
Valeur du paramètre: **2 [bytes]**



ATTENTION

La valeur du paramètre 83 doit être supérieure à celle du paramètre 82.

86. TEMPÉRATURE MINIMALE POUR L'ILLUMINATION DE LA LED EN BLEU

Ce paramètre est important seulement quand le paramètre 80 (signalisation de la détection du mouvement) a été configuré de manière adéquate.

Plage de valeurs: 0 jusqu'à la valeur du paramètre 87 (0 - 255 °C)
Valeur par défaut: **18** (18 °C)
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

87. TEMPÉRATURE MAXIMALE POUR L'ILLUMINATION DE LA LED EN ROUGE

Ce paramètre est important seulement quand le paramètre 80 (signalisation de la détection du mouvement) a été configuré de manière adéquate.

Plage de valeurs: valeur du paramètre **86 jusqu'à 255** (1 - 255 °C)
Valeur par défaut: **28** (28 °C)
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

89. SIGNALISATION DE DETECTION DU CAPTEUR ANTI-SABOTAGE AVEC LED ALLUMÉE

Cette signalisation rappelle celle d'une voiture de patrouille de la police

0 – la détection du capteur anti-sabotage n'est pas signalé par la LED allumée
1 – la détection du capteur anti-sabotage est signalée par la LED allumée
Valeur par défaut: **1**
Valeur du paramètre: **1 [byte]**

XVI. CONDITIONS DE LA GARANTIE

1. La qualité du dispositif est garantie par FIBAR GROUP sp. z o.o. ("Fabricant") avec siège à Poznań, ul. Lotnicza 1; 60-421 Poznań, enregistrée dans le Registre Judiciaire National dirigé par le Tribunal de District de Poznań, Département VIII de Commerce du Registre Judiciaire National sous le numéro: 370151, NIF 7811858097, REGON: 301595664, dont le capital social est de 1 000 000 zlotis.
2. Le Fabricant est responsable pour tout fonctionnement défectueux du dispositif résultant de défauts physiques (du matériel ou du processus de fabrication) inhérents à ce dispositif dans les délais de 12 mois après la date de sa vente pour un client particulier.
3. Dans la période de la garantie, le garant s'oblige à éliminer gratuitement tout défaut détecté en réparant ou en échangeant (selon le choix exclusif du Garant) tout élément du dispositif défectueux par un élément neuf ou réparé et sans aucun défaut. Si la réparation n'est pas envisageable, le garant se réserve le droit d'échanger le dispositif défectueux par un exemplaire neuf ou réparé et sans aucun défaut dont l'état physique ne serait pas pire que celui qui est propriété du client.
4. Dans des cas particuliers (ex: indisponibilité du même type de dispositif dans ce offre commercial) où il s'avérerait impossible changer le dispositif par un autre exemplaire du même type, le garant pourra le changer par un autre, dont les paramètres techniques seraient les plus proches à ceux du dispositif original. Ce type d'action sera considéré comme une réalisation correcte des obligations du garant. Le Garant ne rembourse pas le dispositif qui lui a été acheté.
5. Le titulaire d'un document de garantie valable peut présenter une demande au titre de la garantie par l'intermédiaire du service de garantie. A retenir: avant de présenter une demande au titre de la garantie, SVP, appelez notre ligne bleue technique ou consultez-nous sur notre site internet via l'onglet "service technique". Dans la majorité des cas, les problèmes des utilisateurs sont résolus à distance, ce qui permet d'éviter toute perte de temps et d'encourir des frais au titre d'une mise en marche de la procédure de garantie innécessaire. S'il n'est pas possible résoudre votre problème à distance nous allons vous demander de bien vouloir remplir un formulaire de demande d'intervention pour y être autorisé sur notre site web www.fibargroup.com . Si votre demande d'intervention est correcte vous allez recevoir un accusé de réception et un numéro de demande unique (RMA).
6. Il existe également la possibilité de le demander par téléphone. Dans ce cas-là notre entretien sera enregistré et le consultant vous en informera avant de recevoir votre demande d'intervention. Immédiatement après l'avoir reçu, le consultant vous donnera votre numéro unique de demande (RMA).
7. Une fois votre demande correctement reçue, le représentant du fabricant de service de garantie autorisé (appelé plus loin le "ASG") vous contactera pour fixer une date et lieu de la visite des techniciens qui vont vérifier le fonctionnement du dispositif installé chez vous avec votre présence.
8. Tout défaut détecté au cours de la validité de la garantie sera éliminé dans les 30 jours au maximum, en comptant depuis la date de la mise à disposition du dispositif dans le ASG. Sa période de garantie sera prolongée pour le temps égal à celui de sa mise à disposition dans l'ASG.
9. Le client doit mettre à disposition le dispositif qu'il a réclamé, complet, avec ses éléments standard et les documents corroborant son achat.
10. Les parts échangés dans le cadre de la garantie resteront propriété du fabricant. Toutes les pièces changées dans le cadre du processus de réclamation seront garanties pour la même période que celle de la garantie de base du dispositif. Cette période ne sera pas prolongée.
11. Les frais des déplacements ou du transport du dispositif réclamé vers le fabricant sont à la charge du client. Si les techniciens ont été appelés sans fondement, le fabricant pourra vous faire assumer les frais de déplacement avec d'autres frais liés pour la clarification du cas.
12. L'ASG n'acceptera pas votre réclamation dans les cas suivants seulement:
• si le dispositif a été utilisé de manière différente que celle prévue et déterminée dans le Guide d'utilisateur
• si le client a mis à sa disposition un dispositif incomplet, sans éléments, sans plaque nominale
• si l'origine du défaut est autre que celle du matériel ou de fabrication, inhérents du dispositif
• si le document de garantie n'est pas valable ou il manque une preuve de son achat
13. Le garant n'est pas responsable des dommages dans les biens causés par son dispositif défectueux. Le Garant ne pourra pas être tenu responsable pour toute perte indirecte, collatérale, particulière, résultante, ni pour les pertes morales, ni pour les dommages, y compris les pertes des bénéfices, économies, données, profits, demandes de tierces personnes et toute perte de biens personnels qui résulterait de l'utilisation de ce dispositif ou qu'il en serait lié.
14. La garantie de la qualité n'inclue pas:
• Des défauts mécaniques (cassure, rupture, coupure,

détériorations, déformations physiques résultant des coups, chute du dispositif lui-même ou des objets sur le dispositif ou bien d'une exploitation autre que celle définie dans le Guide d'utilisateur)

• Des endommagements résultant des causes et facteurs externes, par exemple: inondations, orages, incendies, coups de foudre, accidents de la nature, tremblements de terre, guerres, mouvements sociaux, force majeure, accidents, vols, inondations par un liquide, fuites du liquide des piles, conditions atmosphériques, action des rayons solaires, sable, humidité, températures hautes et basses, pollution atmosphérique

• Des dommages résultant des logiciels fonctionnant incorrectement, comme résultat d'une attaque d'un virus ou faute d'actualisation des logiciels recommandée par son fabricant

• Des dommages résultant de: surtensions du réseau électrique et/ou de télécommunication ou bien d'une connexion au réseau d'une autre forme que celle recommandée dans les guides d'utilisation ou pour avoir raccordé d'autres produits non recommandés par le fabricant

• Le fait de travailler ou maintenir le dispositif dans des conditions extrêmes, soit dans les milieux très humides, poussiéreux, températures basses (gélées) ou trop hautes. Vous allez retrouver les conditions dans lesquelles on peut utiliser ce dispositif dans votre Guide d'utilisateur

• Tout défaut qui ait lieu à cause de l'utilisation des accessoires autres que ceux recommandés par le fabricant

• Résultat d'une installation électrique défectueuse de l'utilisateur, y compris quand il a utilisé des fusibles inappropriés

• Les défauts résultant de la non réalisation des tâches de maintien et de service prévus dans le Guide d'utilisateur

• les défauts causés par une utilisation des pièces d'échange non appropriées ou non originales pour votre modèle particulier; par des interventions et modifications des personnes non autorisées

• les défauts causés par le fait d'avoir continué à travailler avec le dispositif ou matériel défectueux.

15. Ne rentrent pas dans le cadre des interventions au titre de la garantie les travaux de maintien périodiques, ni les contrôles du dispositif et, en particulier, nettoyage, régulation, contrôle du fonctionnement, corrigé des erreurs d'utilisation ou la configuration des paramètres ainsi que toute autre activité dont le responsable est l'utilisateur (client). La garantie n'inclue pas l'usure naturelle des éléments du dispositif ainsi que celle des autres pièces mentionnées dans le Guide d'utilisateur ou dans la documentation technique dont le cycle de vie est bien déterminé.

16. Si le type de dommage du produit ne rentre pas dans le cadre de la garantie, le Fabricant se réserve le droit d'éliminer le défaut à son gré, en réparant la pièce endommagée ou détruite ou bien en permettant l'acquisition des éléments indispensables pour la réparation ou échange.

17. La garantie pour la marchandise vendue n'exclue pas, ne limite pas, ni suspend les droits de l'acquéreur résultant de toute incompatibilité de cette marchandise avec ce qui a été convenu.



Ce dispositif peut être utilisé avec tous les dispositifs qui ont le certificat Z-Wave; il devrait travailler avec les dispositifs des autres fabricants.

Chaque dispositif compatible avec le protocole Z-Wave peut être associé au système Fibaro.